

SŁOWIKOWSKI J.: Optymalizacja jakości ergonomicznej układów sterujących maszyn roboczych. Materiały V Konferencji: Okrętownictwo i Oceanotechnika, -Maszyny i systemy transportowe, Wyd. Politechniki Szczecińskiej, Szczecin, 2000, s.236÷245

Problem „wyczuwania maszyny” przez operatora we współczesnych tele- i serwooperatorach. Prawo Webera w odniesieniu do elementów sterowniczych maszyn. Kwantyfikacja jakości ergonomicznej - problemy metodologiczne. Mierniki jakości ergonomicznej. Badania jakości ergonomicznej układu sterującego w wykorzystaniem całkowych kryteriów oceny jakości regulacji. Symulator ED3 do badania i optymalizacji ergonomicznej układów sterujących: budowa i działanie. Zastosowania: maszyny robocze, telemanipulatory inspekcyjne, oceanotechnika, manipulatory laboratoryjne, mikromanipulatory medyczne.